```
T S1/5/1
  1/5/1
DIALOG(R) File 351: Derwent WPI
(c) 2004 Thomson Derwent. All rts. reserv.
010233686
             **Image available**
WPI Acc No: 1995-134943/199518
XRPX Acc No: N95-106277
 Narrow band laser exposure system for semiconductor exposure - includes
 variable projection angle laser stepper motor varying laser light falling
Patent Assignee: TOSHIBA KK (TOKE )
Number of Countries: 001 Number of Patents: 002
Patent Family:
Patent No
              Kind
                     Date
                             Applicat No
                                            Kind
                                                   Date
                                                             Week
JP 7058393
               Α
                   19950303
                             JP 93202276
                                                 19930816
                                             Α
                                                            199518
JP 3325350
               B2 20020917 JP 93202276
                                             Α
                                                  19930816
Priority Applications (No Type Date): JP 93202276 A 19930816
Patent Details:
Patent No Kind Lan Pg
                         Main IPC
                                     Filing Notes
JP 7058393
              Α
                    17 H01S-003/106
JP 3325350
              B2
                    17 H01S-003/106 Previous Publ. patent JP 7058393
Abstract (Basic): JP 7058393 A
        The system includes a laser resonator in which an etalon (25) is
    used. The projection angle of the laser light falling on the etalon is
    continuously or intermittently varied by a stepper motor (27).
        The narrow banded laser light given out by this arrangement
    performs the exposure processing.
        ADVANTAGE - Good depth of focus in laser exposure system. Provides
    stable oscillation in narrow band.
        Dwg.2/25
Title Terms: NARROW; BAND; LASER; EXPOSE; SYSTEM; SEMICONDUCTOR; EXPOSE;
  VARIABLE; PROJECT; ANGLE; LASER; STEP; MOTOR; VARY; LASER; LIGHT; FALL;
  ETALON
Derwent Class: P84; U11; V08
International Patent Class (Main): H01S-003/106
International Patent Class (Additional): G03F-007/20; H01L-021/027
File Segment: EPI; EngPI
```

# METHOD AND DEVICE FOR NARROW-BAND LASER OSCILLATION AND LASER ALIGEMPLOYING THEM

Patent number:

JP7058393

**Publication date:** 

1995-03-03

Inventor:

ENAMI TOMOKO; others: 01

**Applicant:** 

**TOSHIBA CORP** 

Classification:

- international:

H01S3/106; G03F7/20; H01L21/027

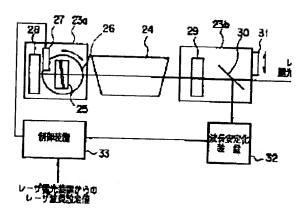
- european:

Application number: JP19930202276 19930816

Priority number(s):

## Abstract of JP7058393

PURPOSE:To output a narrow-band laser light for enhancing the depth of focus in laser exposure. CONSTITUTION:An etalon 25 is disposed in a laser resonator and the incident angle of laser light impinging on the etalon 25 is varies intermittently or continuously. In this regard, arranging position of the etalon 25 is adjusted stepwise by means of a step motor 27 with respect to the optical axis of laser resonator.



# (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

# (11)特許出願公開番号

# 特開平7-58393

(43)公開日 平成7年(1995)3月3日

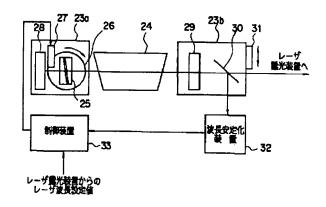
(51) Int.Cl. <sup>6</sup> H 0 1 S 3/100 G 0 3 F 7/20 H 0 1 L 21/02	5 0 5	庁内整理番号 8934-4M 9122-2H	FΙ			技術表示箇所		
110 1 15 21/02		7352-4M	H01L	21/ 30	5 1 5	В		
			審査請求	未請求	請求項の数16	OL (全 17 頁)		
(21)出願番号 (22)出願日	特願平5-202276 平成5年(1993)8	(71)出願人	株式会社	土東芝	Umrgo status			
(22) Miss II	+1X 0 + (1993) 6	A 10 C	(72)発明者	榎波 箱神奈川リ		听 <del>磯子</del> 町33番地 株		
			(72)発明者			「磯子町33番地 株 『所内		
			(74)代理人	弁理士	鈴江 武彦			

# (54)【発明の名称】 狭帯域レーザ発振方法及びその装置及びこれを用いたレーザ露光装置

# (57)【要約】

【目的】本発明は、レーザ露光において焦点深度を向上 するための狭帯域レーザ光を出力する。

【構成】レーザ共振器内にエタロン(25)を配置し、このエタロン(25)に入射するレーザ光の入射角度を断続又は連続的に可変する。この場合、エタロン(25)のレーザ共振器光軸に対する配置位置を調整するものとなり、これをステッピングモータ(27)の駆動によりステップ状に可変する。



(2)

30

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 レーザ共振器内に狭帯域化素子を配置 し、この狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を 断続的に可変することを特徴とする狭帯域レーザ発振方 法。

【請求項2】 レーザ共振器内に狭帯域化素子を配置 し、この狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を 連続的に可変することを特徴とする狭帯域レーザ発振方 法。

【請求項3】 レーザ共振器内に配置された狭帯域化素子と、この狭帯域化素子の前記レーザ共振器光軸に対する配置位置を調整して前記狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を断続的に可変する配置調整手段とを具備したことを特徴とする狭帯域レーザ発振装置。

【請求項4】 レーザ共振器内に配置された狭帯域化素子と、この狭帯域化素子の前記レーザ共振器光軸に対する配置位置を調整して前記狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を連続的に可変する配置調整手段とを具備したことを特徴とする狭帯域レーザ発振装置。

【請求項5】 配置調整手段は、狭帯域化素子の配置位 20 一ザ露光装置。 置をステッピングモータの駆動によりステップ状に可変 【請求項12】 することを特徴とする請求項3又は4記載の狭帯域レー 帯域化素子を関 ザ発振装置。 一ザ光の各入類

【請求項6】 配置調整手段は、狭帯域化素子の配置位置をアナログモータの駆動により連続して可変することを特徴とする請求項3又は4記載の狭帯域レーザ発振装置。

【請求項7】 狭帯域レーザ発振装置から出力された狭 帯域レーザ光を露光光学系に入射してレチクルに形成さ れたパターンを被処理体に転写するレーザ露光装置にお いて、

前記狭帯域レーザ発振装置におけるレーザ共振器内に配置された狭帯域化素子と、

この狭帯域化素子の前記レーザ共振器光軸に対する配置 位置を調整して前記狭帯域化素子に入射するレーザ光の 入射角度を断続的に可変する配置調整手段と、を具備し たことを特徴とするレーザ露光装置。

【請求項8】 狭帯域レーザ発振装置から出力された狭 帯域レーザ光を露光光学系に入射してレチクルに形成さ れたパターンを被処理体に転写するレーザ露光装置にお 40 いて、

前記狭帯域レーザ発振装置におけるレーザ共振器内に配置された狭帯域化素子と、

この狭帯域化素子の前記レーザ共振器光軸に対する配置 位置を調整して前記狭帯域化素子に入射するレーザ光の 入射角度を連続的に可変する配置調整手段と、を具備し たことを特徴とするレーザ露光装置。

【請求項9】 配置調整手段は、1回の露光に用いるレーザ発振波長を1pmステップで断続的に可変することを特徴とする請求項5記載のレーザ露光装置。

【請求項10】 狭帯域レーザ発振装置から出力された 狭帯域レーザ光を露光光学系に入射してレチクルに形成 されたパターンを被処理体に転写するレーザ露光装置に おいて、

2

前記被処理体に対する露光回数に応じた前記狭帯域レー ザ光に含まれる波長帯域の数及びその間隔を設定する発 振設定手段と、

前記狭帯域レーザ発振装置におけるレーザ共振器内に配 置された狭帯域化素子と、

10 前記発振設定手段により設定された波長帯域の数及びその間隔に基づいて前記狭帯域化素子の前記レーザ共振器 光軸に対する配置位置を調整し、前記レーザ共振器から 各波長帯域の狭帯域レーザ光を断続的に出力制御する露 光制御手段と、を具備したことを特徴とするレーザ露光 装置。

【請求項11】 露光制御手段は、露光回数に対する被処理体表面上の高低差を予め保持し、この被処理体表面上の高低差に対応した波長帯域の数及びその間隔を設定する機能を有することを特徴とする請求項10記載のレーザ露光装置。

【請求項12】 レーザ共振器内に少なくとも2つの狭帯域化素子を配置し、これら狭帯域化素子に入射するレーザ光の各入射角度をそれぞれ調整して少なくとも2つの波長帯域を同時に有する狭帯域レーザ光を出力することを特徴とする狭帯域レーザ発振方法。

【請求項13】 レーザ共振器内に配置された少なくとも2つの狭帯域化素子と、これら狭帯域化素子の前記レーザ共振器光軸に対する配置位置をそれぞれ調整して前記各狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を調整する発振調整手段とを具備したことを特徴とする狭帯域レーザ発振装置。

【請求項14】 狭帯域レーザ発振装置から出力された 狭帯域レーザ光を露光光学系に入射してレチクルに形成 されたパターンを被処理体に転写するレーザ露光装置に おいて、

前記狭帯域レーザ発振装置におけるレーザ共振器内に配置された少なくとも2つの狭帯域化素子と、これら狭帯域化素子の前記レーザ共振器光軸に対する配置位置を調整して前記狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を可変する発振調整手段とを具備したことを特徴とするレーザ露光装置。

【請求項15】 発振調整手段は、2つの狭帯域化素子の配置位置をそれぞれ調整し、2つの波長帯域の各中心波長の間隔を5pm以内とすることを特徴とする請求項14記載のレーザ露光装置。

【請求項16】 レーザ共振器内に配置された少なくとも2つの狭帯域化素子を通して少なくとも2つの波長帯域を有する狭帯域レーザ光を出力する狭帯域レーザ発振装置において、

50 前記狭帯域レーザ光に含まれる各波長帯域の各光量パラ

3

ンス変化を検出して前記各狭帯域化素子のうちバランス 調整用の狭帯域化素子の前記レーザ共振器の光軸に対す る配置位置を調整する光景調整手段と、

前記狭帯域レーザ光に含まれる各波長帯域のうちいずれか一方の波長が設定内であるかを検出して前記各狭帯域化素子のうち波長調整用の狭帯域化素子の前記レーザ共振器の光軸に対する配置位置を調整する波長調整手段と

を具備したことを特徴とする狭帯域レーザ発振装置。 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、スペクトル幅を狭帯域 化して出力する狭帯域レーザ発振方法及びその装置、さ らにはこの狭帯域レーザ光を用いて半導体ウエハ等の露 光処理を行うレーザ露光装置に関する。

[0002]

 【従来の技術】レーザ露光装置としては、例えばSPI
 求さ

 E Vol.633 Optical Microlithography Vに記載
 erm

 されている一般的である。図22はかかるレーザ露光装
 2一

 置の構成図である。このレーザ露光装置は、露光光源と
 20

 なる狭帯域エキシマレーザ発振装置1から出力された狭帯域レーザ光2を投影露光装置3に導く構成となっている。
 この

【0003】このうち狭帯域エキシマレーザ発振装置1は、レーザ共振器を形成する各ミラー4a、4bを有し、これらミラー4a、4b間に放電部5が形成される。又、このレーザ発振装置1には、出力安定化装置6\*

 $R = \pm k_1 \cdot \lambda / N. A.$ 

DOF= $\pm k_2 \cdot \lambda / N. A.^2$ 

ここで、 $\lambda$ は狭帯域レーザ光の波長、N. A. は投影レ 30 ンズ15の開口数、 $k_1$ 、 $k_2$  は定数である。

【0009】これら式から図24に示すように、解像度Rを向上させるためには、投影レンズ15の開口数N.A.を増大すること、狭帯域レーザ光の短波長化が有効であることが分かる。逆に焦点深度DOFを向上させるには、この逆であることが分かる。従って、現在では、解像度Rを向上させ、さらに焦点ずれ等に対する許容度を得るための焦点深度DOFを確保することが重要となっている。

【0010】例えば、狭帯域レーザ光の波長0.24840  $\mu$ mにおいて、N.A.=0.5、 $k_1=0.8$ 、 $k_2=0.7$ とすると、解像度Rとしては $0.4\mu$ mが得られるが、焦点深度DOFとしては $0.7\mu$ m程度となる。

【0011】このように焦点深度DOFを向上させる必要の理由としては、

(1) 半導体ウエハ16を載置するX-Yステージの2方 向の位置決めを精度高くすることが困難であり、又、X-Yステージの振動や半導体ウエハ16の歪みに対する 許容度がなくなる。 \*及び波長安定化装置7が備えられている。

【0004】一方、投影露光装置3は、入射した狭帯域レーザ光2を、反射鏡8、走査ミラー9を経て複眼レンズ(フィーズド・アレイ・レンズ)10に通し、さらに関口部11、コールドミラー12、コンデンサレンズ13を通してレチクル14に照射する。このレチクル14を通過したレーザ光は、投影レンズ(焼付レンズ)15でにより集光されて半導体ウエハ16に焼き付けられる。このレーザ光の照射によりレチクル14に形成されたパターンが、半導体ウエハ16に転写される。

【0005】このようなレーザ露光では、投影レンズ15の焦点距離を一定にすることが必要であるため、狭帯域レーザ光の波長も図23に示すように一定に制御している。

【0006】このレーザ光の波長の安定化は、波長安定化装置7により行うが、現在のレーザ露光装置として要求されている波長の安定度は、Proc. of 1989 Interm. Symp on. MicroProcess Conference pp2 2-24に述べられているように±0.5pm以内である。

【0007】一方、露光用の狭帯域レーザ光は、Hgランプの g線( $0.436\mu$ m)、I線( $0.365\mu$ m)、よりも短波長(KrF;  $0.248\mu$ m、ArF;  $0.193\mu$ m)であるので、 $0.2\sim0.4\mu$ m の微細な回路パターンに加工に適用される。

【0008】この場合、レーザ露光における解像度Rと 焦点深度DOFとは、それぞれ次式により表される。

...(1)

...(2)

(2) 写真食刻工程 (PEP; Photo Engraving Procesc) において数回の露光を行うと、半導体ウエハ16 に対する積層の厚みが変化し、露光の光軸方向におけるベストな焦点位置が異なることが挙げられる。

【0012】一方、上記焦点ずれの因子としては、レンズに起因するもの、オートフォーカスの誤差、デバイスのパターンを含めた半導体ウエハ上の凹凸が挙げられる。ここで、0.35 $\mu$ mデザインルール(64MD相当)を例に挙げて説明すると、レンズに起因する誤差が0.5 $\mu$ m、オートフォーカス誤差が0.1 $\mu$ m、半導体ウエハ上の凹凸が0.55 $\mu$ mであり、トータルで1.15 $\mu$ m程度の誤差が存在する。従って、少なくとも1.15 $\mu$ m以上の焦点深度DOFを確保することが必要である。

【0013】これに対して現状は、0.8 $\mu$ m程度(レーザ光248.4nm、N.A.=0.5、 $k_2$ =0.8)しか得られておらず、焦点深度DOFの向上が急務とされている。

【0014】又、半導体ウエハ上の凹凸に関しては、ウエハ自体の平坦化、レジスト厚さのばらつき、デバイス 50 の平坦度等が挙げられる。このうちデバイスの平坦度に 5

関しては、デパイスの高スピード化の要求に伴い、A1の多層配線を行うことにより凹凸が増えている。図25はかかるA1の多層配線を示しており、シリコン基板17a上には、絶縁膜17bが形成され、その上にA1一層配線17cが形成されている。さらに、保護膜17dが形成され、その上にA1二層配線17cが形成されている。現在ではA1一層配線17cの段差を抑えるための工程を入れている。これらの工程も露光時の焦点深度の許容度を得るために行われている。

#### [0015]

【発明が解決しようとする課題】以上のように解像度Rを向上させるために開口数N.A.を増大させ、逆に焦点深度DOFを向上させるに開口数N.A.を減少しなければならない状況下にあって、解像度Rを向上させ、さらに焦点深度DOFを確保することが要求されている。

【0016】そこで本発明は、レーザ露光において焦点深度を向上するための狭帯域レーザ光を出力できる狭帯域レーザ発振方法及びその装置を提供することを目的とする。

【0017】又、本発明は、レーザ露光において焦点深度を向上できるレーザ露光装置を提供することを目的とする。又、本発明は、被処理体上の平坦度に応じて焦点深度を変化させることができるレーザ露光装置を提供することを目的とする。

【0018】又、本発明は、レーザ露光において焦点深度を向上するために2つ以上の波長帯域を有する狭帯域レーザ光を出力するにあたって、その発振波長及び各波長帯域の光量パランスを常に安定に保つことができる狭帯域レーザ発振装置を提供することを目的とする。

#### [0019]

【課題を解決するための手段】請求項1によれば、レーザ共振器内に狭帯域化素子を配置し、この狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を断続的に可変して上記目的を達成しようとする狭帯域レーザ発振方法である。

【0020】請求項2によれば、レーザ共振器内に狭帯域化素子を配置し、この狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を連続的に可変して上記目的を達成しようとする狭帯域レーザ発振方法である。

【0021】請求項3によれば、レーザ共振器内に配置 40 された狭帯域化素子と、この狭帯域化素子のレーザ共振器光軸に対する配置位置を調整して狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を断続的に可変する配置調整手段とを備えて上記目的を達成しようとする狭帯域レーザ発振装置である。

【0022】請求項4によれば、レーザ共振器内に配置された狭帯域化素子と、この狭帯域化素子のレーザ共振器光軸に対する配置位置を調整して狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を連続的に可変する配置調整手段とを備えて上記目的を達成しようとする狭帯域レーザ 50

発振装置である。

【0023】請求項5によれば、配置調整手段は、狭帯域化素子の配置位置をステッピングモータの駆動によりステップ状に可変するものである。請求項6によれば、配置調整手段は、狭帯域化素子の配置位置をアナログモータの駆動により連続して可変ものである。

6

【0024】請求項7によれば、狭帯域レーザ発振装置から出力された狭帯域レーザ光を露光光学系に入射してレチクルに形成されたパターンを被処理体に転写するレーザ露光装置において、狭帯域レーザ発振装置におけるレーザ共振器内に配置された狭帯域化素子と、この狭帯域化素子のレーザ共振器光軸に対する配置位置を調整して狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を断続的に可変する配置調整手段とを備えて上記目的を達成しようとするレーザ露光装置である。

【0025】請求項8によれば、狭帯域レーザ発振装置から出力された狭帯域レーザ光を露光光学系に入射してレチクルに形成されたパターンを被処理体に転写するレーザ露光装置において、狭帯域レーザ発振装置におけるレーザ共振器内に配置された狭帯域化素子と、この狭帯域化素子のレーザ共振器光軸に対する配置位置を調整して狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角度を連続的に可変する配置調整手段とを備えて上記目的を達成しようとするレーザ露光装置である。

【0026】請求項9によれば、配置調整手段は、1回 の露光に用いるレーザ発振波長を1pmステップで断続 的に可変するものである。請求項10によれば、狭帯域 レーザ発振装置から出力された狭帯域レーザ光を露光光 学系に入射してレチクルに形成されたパターンを被処理 30 体に転写するレーザ露光装置において、被処理体に対す る露光回数に応じた狭帯域レーザ光に含まれる波長帯域 の数及びその間隔を設定する発振設定手段と、狭帯域レ ーザ発振装置におけるレーザ共振器内に配置された狭帯 域化素子と、発振設定手段により設定された波長帯域の 数及びその間隔に基づいて狭帯域化素子のレーザ共振器 光軸に対する配置位置を調整し、レーザ共振器から各波 長帯域の狭帯域レーザ光を断続的に出力制御する露光制 御手段とを備えて上記目的を達成しようとするレーザ露 光装置である。

【0027】請求項11によれば、露光制御手段は、露 光回数に対する被処理体表面上の高低差を予め保持し、 この被処理体表面上の高低差に対応した波長帯域の数及 びその間隔を設定する機能を有するものである。

【0028】 請求項12によれば、レーザ共振器内に少なくとも2つの狭帯域化素子を配置し、これら狭帯域化素子に入射するレーザ光の各入射角度をそれぞれ調整して少なくとも2つの波長帯域を同時に有する狭帯域レーザ光を出力して上記目的を達成しようとする狭帯域レーザ発振方法である。

【0029】請求項13によれば、レーザ共振器内に配

1

1

置された少なくとも2つの狭帯域化素子と、これら狭帯 域化素子のレーザ共振器光軸に対する配置位置をそれぞ れ調整して各狭帯域化素子に入射するレーザ光の入射角 度を調整する発振調整手段とを備えて上記目的を達成し ようとする狭帯域レーザ発振装置である。

【0030】請求項14によれば、狭帯域レーザ発振装 置から出力された狭帯域レーザ光を露光光学系に入射し てレチクルに形成されたパターンを被処理体に転写する レーザ露光装置において、狭帯域レーザ発振装置におけ るレーザ共振器内に配置された少なくとも2つの狭帯域 10 化素子と、これら狭帯域化素子のレーザ共振器光軸に対 する配置位置を調整して狭帯域化素子に入射するレーザ 光の入射角度を可変する発振調整手段とを備えて上記目 的を達成しようとするレーザ露光装置である。

【0031】請求項15によれば、発振調整手段は、2 つの狭帯域化素子の配置位置をそれぞれ調整し、2つの 波長帯域の各中心波長の間隔を5 pm以内とするもので ある。

【0032】請求項16によれば、レーザ共振器内に配 置された少なくとも2つの狭帯域化素子を通して少なく とも2つの波長帯域を有する狭帯域レーザ光を出力する 狭帯域レーザ発振装置において、狭帯域レーザ光に含ま れる各波長帯域の各光量パランス変化を検出して各狭帯 域化素子のうちパランス調整用の狭帯域化素子のレーザ 共振器の光軸に対する配置位置を調整する光量調整手段 と、狭帯域レーザ光に含まれる各波長帯域のうちいずれ か一方の波長が設定内であるかを検出して各狭帯域化素 子のうち波長調整用の狭帯域化素子のレーザ共振器の光 軸に対する配置位置を調整する波長調整手段とを備えて 上記目的を達成しようとする狭帯域レーザ発振装置であ 30 る。

#### [0033]

【作用】請求項1及び請求項2によれば、レーザ共振器 内に狭帯域化素子を配置し、この狭帯域化素子に入射す るレーザ光の入射角度を断続又は連続的に可変する。こ の場合、請求項3及び請求項4によれば、狭帯域化素子 のレーザ共振器光軸に対する配置位置を調整するものと なり、これを請求項5によればステッピングモータの駆 動によりステップ状に可変し、又は請求項6によればア ナログモータの駆動により連続して可変する。

【0034】請求項7及び請求項8によれば、狭帯域化 素子に入射するレーザ光の入射角度を断続又は連続的に 可変することにより、狭帯域レーザ発振装置からそれぞ れ異なる波長の狭帯域レーザ光が出力され、これが露光 光学系に入射してレチクルに形成されたパターンを被処 理体に転写する。

【0035】この場合、請求項9によれば、1回の露光 に用いるレーザ発振波長を1pmの間で断続的に可変す る。請求項10によれば、狭帯域レーザ発振装置からそ れぞれ異なる波長を含む狭帯域レーザ光を出力し、これ 50 スが封入され、又、ArFエキシマレーザの場合にN

を露光光学系に入射してレチクルに形成されたパターン を被処理体に転写する場合、被処理体に対する露光回数 に応じた狭帯域レーザ光の波長帯域の数及びその間隔を 設定し、これに基づいて狭帯域化素子のレーザ共振器の 光軸に対する配置位置を調整し、レーザ共振器から各波 長帯域の狭帯域レーザ光を断続的に出力制御する。

8

【0036】この場合、請求項11によれば、波長帯域 の数及びその間隔は、予め保持されている露光回数に対 する被処理体表面上の高低差から設定される。請求項1 2によれば、レーザ共振器内に少なくとも2つの狭帯域 化素子を配置し、これら狭帯域化素子に入射するレーザ 光の各入射角度をそれぞれ調整して少なくとも2つの波 長帯域を有するレーザ光を出力する。

【0037】この場合、請求項13によれば、各狭帯域 化素子の調整は、レーザ共振器の光軸に対する配置位置 をそれぞれ調整している。請求項14によれば、狹帯域 レーザ発振装置から狭帯域レーザ光を出力し、これを露 光光学系に入射してレチクルに形成されたパターンを被 処理体に転写する場合、レーザ共振器内に配置された少 なくとも2つの狭帯域化素子のレーザ共振器光軸に対す る配置位置を調整して狭帯域化素子に入射するレーザ光 の入射角度を断続又は連続的に可変する。

【0038】この場合、請求項15によれば、2つの狭 帯域化素子の配置位置をそれぞれ調整し、2つの波長帯 域の各中心波長の間隔を5 pm以内とする。請求項16 によれば、レーザ共振器内に配置された少なくとも2つ の狭帯域化素子を通して少なくとも2つの波長帯域を有 する狭帯域レーザ光を出力する場合、狭帯域レーザ光に 含まれる各波長帯域の各光量パランス変化を検出して各 狭帯域化素子のうちパランス調整用の狭帯域化素子のレ ーザ共振器の光軸に対する配置位置を調整し、上記各波 長帯域のうちいずれか一方の波長が設定内であるかを検 出して各狭帯域化素子のうち波長調整用の狭帯域化素子 のレーザ共振器の光軸に対する配置位置を調整する。

#### [0039]

【実施例】(1)以下、本発明の第1実施例について図面 を参照して説明する。なお、図19と同一部分には同一 符号を付してその詳しい説明は省略する。図1は狭帯域 レーザ発振装置を用いたレーザ露光装置の構成図であ 40 る。露光用光源としての狭帯域エキシマレーザ発振装置 20は、レーザ媒質としてKrF、ArFを用いたもの で、その波長はKrFで0.248μm、ArFで0.  $193 \mu m \tau \delta \delta$ .

【0040】この狭帯域エキシマレーザ発振装置20 は、レーザ本体21内に気密容器22が設けられ、この 気密容器22の両端側にそれぞれレーザ共振器を形成す る各ミラー23a、23bが配置されている。

【0041】気密容器22内には、レーザ媒質としてK rFエキシマレーザの場合にNe、F2、Krの混合ガ  $e \times F_2 \times A_\Gamma$ の混合ガスが封入されるものとなる。

【0042】又、気密容器22内には、レーザ媒質が放 電励起される放電部24が形成される。上記レーザ共振 器(各ミラー23a、23b)の具体的な構成について 図2を参照して説明する。

【0043】レーザ共振器ミラー23aには、狭帯域化 素子としてのエタロン25が配置されている。このエタ ロン25は、レーザ共振器中のレーザ光のスペクトル幅 を3pmまで狭帯域化する機能を有している。

【0044】このエタロン25は、回転ステージ26上 10 に設けられており、この回転ステージ26はステッピン グモータ27の駆動によりステップ状に回転するものと なっている。なお、28は高反射ミラーである。

【0045】このように回転ステージ26をステップ状 に回転することによりエタロン25に対するレーザ共振 器光軸が断続的に変化する。すなわち、エタロン25に 入射するレーザ共振器中のレーザ光の入射角度が断続的 に変化する。この入射角度の変化によりレーザ光の波長 は、図3に示すようにステップ状に変化する。

【0046】又、ステッピングモータ27に代えてアナ 20 ログ式マイクロメータ付の回転ステージを使用すると、 エタロン25に入射するレーザ光の角度は連続的に変化 し、レーザ光の波長は、図4に示すように連続的に変化 する。

【0047】一方、レーザ共振器ミラー23bには、出 カミラー29及びピームスプリッタ30が配置され、か つシャッター31が設けられている。波長安定化装置 (スペクトルモニタ) 32は、ビームスプリッタ30に より分岐される狭帯域レーザ光を入射し、この狭帯域レ ーザ光の波長をモニタして制御装置33に送る機能を有 30 している。

【0048】この制御装置33は、波長安定化装置32 によるモニタ波長とレーザ露光装置3から送られてくる レーザ波長設定値との差を求め、この波長差を無くす駆 動制御信号をステッピングモータ27に送ってフィード バック制御する機能を有している。なお、制御装置33 は、モニタ波長とレーザ波長設定値とが一致したときに シャッター31を開放する機能を有している。

【0049】又、狭帯域エキシマレーザ発振装置20に は、電源34、ガス供給排気装置35及びエネルギーモ 40 ニタ36を備えている。次に上記の如く構成された装置 の作用について説明する。

【0050】レーザ露光装置3は、1回露光における各 波長の設定値及びその間隔を、狭帯域エキシマレーザ発 振装置20の制御装置33に送る。これら波長の設定値 は、例えば、図5(a) に示すように波長λ1 、λ2 、λ 3 (λ2 <λ1 <λ3) となっている。</p>

【0051】かかる状態に、制御装置33により電源3 4から電力が供給されてレーザ共振器内のレーザ媒質が 放電励起されると、このレーザ共振器からレーザ光が取 50 1から波長λ3の狭帯域レーザ光が出力され、この狭帯

り出される。

【0052】このとき、波長安定化装置32は、ピーム スプリッタ30により分岐される狭帯域レーザ光を入射 し、この狭帯域レーザ光の波長をモニタして制御装置3 3に送る。

10

【0053】この制御装置33は、波長安定化装置32 からのモニタ波長を受け、このモニタ波長とレーザ波長 設定値入2 との差を求め、この波長差を無くす駆動制御 信号をステッピングモータ27に送る。

【0054】これによりステッピングモータ27は、駆 動して回転ステージ26をステップ状に回転させ、これ に伴ってエタロン25に入射するレーザ共振器中のレー ザ光の角度が変化する。このようにレーザ光の入射角度 が変化すると、レーザ共振器中のレーザ光の波長が変化 する。

【0055】この波長変化によりモニタ波長とレーザ波 長設定値入2 とが一致すると、制御装置33はシャッタ ー31をレーザ露光装置3から設定された期間だけ開放 する。

【0056】かくして、狭帯域エキシマレーザ発振装置 20から波長入2の狭帯域レーザ光が出力される。この 狭帯域レーザ光は、反射鏡8、走査ミラー9を経て複眼 レンズ10を通り、さらに開口部11、コールドミラー 12、コンデンサレンズ13を通してレチクル14に照 射する。このレチクル14を通過した狭帯域レーザ光 は、投影レンズ15により集光されて半導体ウエハ16 に照射される。

【0057】次に制御装置33は、波長安定化装置32 からのモニタ波長を受け、このモニタ波長とレーザ波長 設定値入1 との差を求め、この波長差を無くす駆動制御 信号をステッピングモータ27に送る。

【0058】これにより上記同様にステッピングモータ 27の駆動により、エタロン25に入射するレーザ共振 器中のレーザ光の角度が変化し、モニタ波長とレーザ波 長設定値入1 とが一致すると、制御装置33はシャッタ -31をレーザ露光装置3から設定された期間だけ開放 する。

【0059】かくして、狭帯域エキシマレーザ発振装置 20から波長入1の狭帯域レーザ光が出力され、この狭 帯域レーザ光がレチクル14を通して半導体ウエハ16 に照射される。

【0060】次に制御装置33は、上記同様にモニタ波 長とレーザ波長設定値入3との差を求め、この波長差を 無くすようにステッピングモータ27を駆動し、エタロ ン25に入射するレーザ共振器中のレーザ光の角度を変 化させる。そして、モニタ波長とレーザ波長設定値λ3 とが一致すると、制御装置33はシャッター31をレー ザ露光装置3から設定された期間だけ開放する。

【0061】かくして、狭帯域エキシマレーザ発振装置

域レーザ光がレチクル14を通して半導体ウエハ16に 照射される。

【0062】この結果、半導体ウエハ16に対する1回 の露光が終了する。このように各波長λ1、λ2、λ3 (λ2 <λ1 <λ3 )の狭帯域レーザ光を順次半導体ウ エハ16に照射すると、半導体ウエハ16に対して図6 に示すように各波長入1、入2、入3 ごとに異なった位 置に焦点面が形成される。この場合、波長入2 の焦点面 が上面で形成され、波長λ1 の焦点面が中間で形成さ れ、さらに波長入3の焦点面が下面で形成される。

【0063】従って、レチクル14に形成されたパター ンが、焦点面を変えて多重に露光することになり、最終 的に形成されるパターンは、光軸方向において各波長入 1、λ2、λ3の光の強度分布の合成像となる。

【0064】図7には各波長入1、入2、入3の焦点位 置に対する光強度分布及びその合成像の光強度分布を示 すとともに従来装置での光軸方向の光強度分布が示され ている。同図に示すように各波長 $\lambda$ 1 、 $\lambda$ 2 、 $\lambda$ 3 の合 成像による露光の方が、従来よりも焦点深度DOFが向 上することが分かる。

【0065】例えば、従来において単一波長248.4 nmのレーザ光により露光した場合の焦点深度DOFが 0. 8 μmであるのに対し、本実施例において

 $\lambda 2 = 248.400 - 0.002 \text{ nm}$ 

 $\lambda 1 = 248.4 nm$ 

 $\lambda 3 = 248.400 + 0.002 \text{ nm}$ 

と設定すれば、焦点深度DOFは、1.6μmとなり約 2倍に向上する。

【0066】このように上記第1実施例においては、レ ーザ共振器内にエタロン25を配置し、このエタロン2 30 5に入射するレーザ光の入射角度を、ステッピングモー タ27の駆動により断続的に可変するようにしたので、 1回の露光において各波長λ1、λ2、λ3の合成像に よる露光を行い、この露光により焦点深度DOFを向上 させる狭帯域レーザ光を出力でき、かつこの狭帯域レー ザ光を用いて露光処理することにより半導体ウエハ16 における焦点深度DOFを向上できる。

【0067】又、各波長入1、入2、入3に変化させて 焦点面を変化させるので、半導体ウエハ16を上下移動 させてアライメントする必要がなく、かつスループット 40 低下を抑えることができる。

【0068】さらに、1 μm以下の微妙な焦点位置の変 動を可能にできる。なお、上記第1実施例は、次のよう に種々変形してもよい。各波長λ1 、λ2 、λ3 の出力 順序は、図5(b) に示すように波長入3、入1、入2の 順序としてもよく、又、同図(c) に示すように波長 A1 、λ2 、λ3 の順序としてもよい。このように各波長 λ1 、λ2 、λ3 の出力順序を種々変更して設定する と、その出力順序の組み合わせ総数は8通りとなり、そ

よい。

【0069】さらに、各波長は、次のように連続的又は 断続的に変化させてもよい。例えば図8に示すように波 長入3 から連続的に長くし、波長入1 を経て波長入2 へ と変化させてもよい。

12

【0070】又、図9に示すように波長入1より僅かに 短い波長から波長λ3 に向かって連続的に変化させ、次 に波長入2 より僅かに短い波長から波長入1 に向かって 連続的に変化させ、さらに同様に波長入2 に向かって連 10 続的に変化させてもよい。

【0071】又、図10に示すように所定間隔毎(0~ t1 、 t1 ~ t2 、 t2 ~ t3 ) に波長λ3 から連続的 に波長入2以上の波長に向かって長く変化させることを 繰り返すようにしてもよい。

【0072】さらに上記第1実施例では、エタロン25 に代えて回折格子、プリズム等を用いてもよい。次に上 記第1実施例において、1回の露光に用いる狭帯域レー ザ光の波長を、5pmの間で断続的に変化させる場合に ついて説明する。

20 【0073】ここで、各波長入1、入2、入3は、例え

 $\lambda 3 = 253$ . 9975nm

 $\lambda 1 = 254.000 \text{ nm}$ 

 $\lambda 2 = 254.0025 \text{ nm}$ 

を用いる。この場合、波長λ1 の焦点面に対して、各波 長入2、入3の焦点面はそれぞれ光軸方向において± 0. 5 μmずれた位置に形成され、焦点深度DOF約 1. 8 μmが得られる。

【0074】次に上記第1実施例において、1回の露光 に用いる狭帯域レーザ光の波長を、1 pmの間で断続的 に変化させる場合について説明する。波長を1pmの間 で断続的に変えると、焦点面は光軸方向に0.2μmず れて形成され、波長を変化させる回数nに対して焦点深 度DOFは、0.2μm向上する。例えば、1回の露光 において、n=0の時の焦点深度DOFを $1\mu m$ とする と、狭帯域レーザ光を1pmづつ4回変化させると、焦 点深度DOFは1.8μmとなる。

(2) 次に本発明の第2実施例について説明する。なお、 図2と同一部分には同一符号を付してその詳しい説明は 省略する。

【0075】図11はレーザ露光装置に適用される狭帯 域レーザ発振装置の構成図である。レーザ共振器ミラー 23aには、狭帯域化素子としての各エタロン40、4 1が配置されている。

【0076】これらエタロン40、41は、レーザ共振 器中のレーザ光のスペクトル幅を狭帯域化するもので、 図12に示すように第1段目のエタロン40によりレー ザ共振器による得られる広帯域のレーザ光をその10分 の1程度までに狭帯域化し、第2段目のエタロン41に の処理に応じて波長の出力順序を決定するようにしても 50 より同時に 2 つの波長帯域 $\lambda$ 10、 $\lambda$ 11を得る機能を有し

ている。

【0077】これらエタロン40、41は、それぞれ回 転ステージ42、43上に設けられている。これら回転 ステージ42、43は、それぞれステッピングモータ4 4、45の駆動によりステップ状に回転するものとなっ ている。

【0078】なお、これらエタロン40、41は、その 配置位置を逆にしてもよい。これら回転ステージ44、 45のステップ状の回転により、各エタロン40、41 は、レーザ共振器の光軸に対してその配置位置が変更す 10 光されて半導体ウエハ16に照射される。 るものとなっている。

【0079】又、各ステッピングモータ44、45に代 えてアナログ式マイクロメータ付の回転ステージを使用 すると、各エタロン40、41に入射するレーザ光の角 度が連続的に変化するものとなっている。

【0080】制御装置33は、波長安定化装置32から のモニタ波長を受け、このモニタ波長と2つのレーザ波 長設定値とに基づいて駆動制御信号を各ステッピングモ ータ44、45に送る機能を有している。

を5pmに設定する。この場合、第2段目のエタロン4 1のFSRを5pmとする。又、2つの波長λ10、λ11 の間隔を1 pmに設定してもよい。さらに、各波長入1 λ11の間隔をN (pm) (N≥1) としたとき、F SR=N (pm) (N≥1) とする。

【0082】次に上記の如く構成された狭帯域エキシマ レーザ発振装置をレーザ露光装置に適用した場合につい て説明する。なお、レーザ露光装置は、図1に示す装置 を適用している。

【0083】レーザ露光装置3は、1回露光における各 30 波長λ10、λ11の設定値及びその間隔 (Npm)を、狭 帯域エキシマレーザ発振装置の制御装置33に送る。か かる状態に、レーザ共振器内のレーザ媒質が放電励起さ れると、このレーザ共振器からレーザ光が取り出される と、波長安定化装置32は、ビームスプリッタ30によ り分岐される狭帯域レーザ光を入射し、この狭帯域レー ザ光の波長をモニタして制御装置33に送る。

【0084】この制御装置33は、このモニタ波長とレ ーザ波長設定値入10、入11とに基づいて駆動制御信号を ステッピングモータ44に送る。先ず、ステッピングモ 40 ータ44が駆動されて第1段目のエタロン40のレーザ 共振器光軸に対する配置角度が変えられる。この配置調 整により、図12に示すようにレーザ共振器による得ら れる広帯域のレーザ光が10分の1程度までに狭帯域化 される。

【0085】次にステッピングモータ45が駆動されて 第2段目のエタロン41のレーザ共振器光軸に対する配 置角度が変えられる。この配置調整により、2つの波長 **λ10、λ11が得られる。** 

11が得られると、制御装置33はシャッター31を開放 する。かくして、狭帯域エキシマレーザ発振装置から2 つの波長入10、入11を有する狭帯域レーザ光が出力され る。

14

【0087】この狭帯域レーザ光は、上記同様に反射鏡 8、走査ミラー9を経て複眼レンズ10を通り、さらに **開口部11、コールドミラー12、コンデンサレンズ1** 3を通してレチクル14に照射する。このレチクル14 を通過した狭帯域レーザ光は、投影レンズ15により集

【0088】このように2つの波長 \lambda 10、\lambda 11を含む狭 帯域レーザ光を半導体ウエハ16に照射すると、半導体 ウエハ16に対して図13に示すように2つの波長λ1 0、 λ11ごとに異なった位置に焦点面が形成される。こ の場合、波長入11の焦点面が上面で形成され、波長入10 の焦点面が下面に形成される。

【0089】従って、レチクル14に形成されたパター ンが、焦点面を変えて同時にかつ多重に露光することに なり、最終的に形成されるパターンは、光軸方向におい 【0081】具体的には、2つの波長 \lambda 10、 \lambda 11の間隔 20 て2つの波長 \lambda 10、 \lambda 11の光の強度分布の合成像とな

> 【0090】従って、2つの波長 \lambda 10、 \lambda 11の合成像に よる露光の方が、従来よりも焦点深度DOFが向上する ことは上記の通りである。例えば、レーザ光の中心波長  $\lambda_0 = 248.400 \text{ nm} \text{c}$  hv7N. A. = 0.5.  $k_2 = 0$ . 8とすると、従来において焦点深度DOFは 0.8μmとなるが、本第2実施例において、

 $\lambda 10 = 248.400 + 0.001 \text{ nm}$  $\lambda 11 = 248.400 - 0.001 \text{ nm} (\lambda 10 \ge \lambda 110)$ 

の2つの波長帯域を用いると、焦点深度DOFは、1. 2μmまで向上する。

【0091】又、上記の如く2つの波長 \(\lambda\) 10、\(\lambda\) 11の間 隔を5pmとした場合、例えば

 $\lambda 10 = 254.0025$ nm

間隔は2 pm)

 $\lambda 11 = 253.9975$ nm

とした場合、焦点面は光軸方向において1 µm離れた位 置に形成され、焦点深度DOFは約1.8μmが得られ

【0092】又、2つの波長入10、入11の間隔を1 pm 以上とした場合、それぞれの焦点面は光軸方向に0.2 N(μm)離れた位置に形成され、焦点深度DOFも 0. 2N (µm) 向上する。

【0093】このように上記第2実施例においては、各 エタロン40、41を用いて狭帯域レーザ発振装置から 2つの波長入10、入11を有するレーザ光を出力し、これ をレーザ露光装置3に入射してレチクル14に形成され たパターンを半導体ウエハ16に転写するようにしたの で、1回の露光において2つの波長 $\lambda$ 10、 $\lambda$ 11の合成像 【0086】このようにして同時に2つの波長 $\lambda$ 10、 $\lambda$  50 による露光を行い、この露光により焦点深度DOFを向

上させる狭帯域レーザ光を出力でき、かつこの狭帯域レ ーザ光を用いて露光処理することにより半導体ウエハ1 6における焦点深度DOFを向上できる。従って、2つ の波長入10、入11を有するレーザ光により各焦点面を形 成することになり、半導体ウエハ16を上下移動させて アライメントする必要がなく、かつスループット低下を 抑えることができる。さらに、1 µm以下の微妙な焦点 位置の変動を可能にできる。

【0094】なお、上記第2実施例に次のように種々変 の波長入10、入11に限らずに複数の波長に狭帯域化して もよく、この場合複数のエタロンや回折格子等の狭帯域 化素子を用いる。

【0095】又、2つの波長入10、入11の関係は、中心 波長をλοとするとき、

 $\lambda 10 > \lambda_0 > \lambda_{11}$ 

 $\lambda 10 = \lambda_0 > \lambda 11$ 

 $\lambda 10 > \lambda_0 = \lambda_0$ 

 $\lambda_0 > \lambda_{10} > \lambda_{11}$ 

 $\lambda 10 > \lambda 11 > \lambda 0$ 

に設定してもよい。

(3) 次に本発明の第3実施例について説明する。なお、 図1と同一部分には同一符号をしてその詳しい説明は省 略する。

【0096】図14はレーザ露光装置の全体構成図であ る。レーザ露光装置3には、露光制御装置50が備えら れている。この露光制御装置50は、露光回数に対する 半導体ウエハ16表面上の平坦度、つまり高低差を予め 保持し、この高低差に対応した波長帯域の数及びその間 隔を決定して狭帯域レーザ発振装置20の制御装置3に 30 送る機能を有している。なお、露光時における半導体ウ エハ表面上の高低差は、プロセス上周知のことである。

【0097】例えば、写真食刻工程において、第1回目 の露光では半導体ウエハ16に凹凸は存在しないが、第 2回目、第3回目、…の露光では半導体ウエハ16に凹 凸が形成され、その高低差に応じて狭帯域レーザ光の波 長帯域の数及びその間隔を決定する。

【0098】例えば、半導体ウエハ16に凹凸の高低差 に応じて狭帯域レーザ光の波長設定値λ20、λ21を決定 し、さらに写真食刻工程を重ねて高低差が大きくなる と、3つの波長設定値入22、入23、入24を決定する。図 15は半導体ウエハ16の凹凸高低差に対する波長の数 及びその間隔の例が示されている。

【0099】又、各波長入20、入21及び入22、入23、入 24を発振するタイミングは、1回の露光において、図1 6に示すように2つの波長λ20、λ21の場合、同図(a) に示すように波長入20、入21の順序に発振したり、又同 図(b) に示すように波長入20から入21に変え、再び波長 λ20で発振するようにしてもよい。

うにλ22、λ23、λ24の順序に発振したり、同図(d) に 示すようにλ24、λ23、λ22の順序に発振、さらには同 図(e) に示すようにん23、ん22、ん24の順序に発振して もよい。

16

【0101】次に上記の如く構成された装置の作用につ いて説明する。レーザ露光装置3の露光制御装置50 は、1回目の露光に対する波長の設定値を、狭帯域エキ シマレーザ発振装置20の制御装置33に送る。

【0102】かかる状態に、レーザ共振器内のレーザ媒 形してもよい。例えば、狭帯域化する波長は、上記2つ 10 質が放電励起されると、このレーザ共振器からレーザ光 が取り出され、このときに波長安定化装置32は狭帯域 レーザ光の一部を入射してその波長をモニタする。

> 【0103】制御装置33は、モニタされた波長を受 け、このモニタ波長とレーザ波長設定値との差を求め、 この波長差を無くす駆動制御信号をステッピングモータ 27に送る。これによりエタロン25のレーザ共振器光 軸に対する角度が変化し、これに伴ってレーザ共振器中 のレーザ光の波長が変化する。

【0104】この波長変化によりモニタ波長とレーザ波 20 長設定値とが一致すると、制御装置33はシャッター3 1をレーザ露光装置3から設定された期間だけ開放す。 る。かくして、狭帯域エキシマレーザ発振装置20から 波長設定値の狭帯域レーザ光が出力され、このレーザ光 -が反射鏡8、走査ミラー9を経て複眼レンズ10を通 り、さらに開口部11、コールドミラー12、コンデン サレンズ13を通してレチクル14に照射する。このレ チクル14を通過した狭帯域レーザ光は、投影レンズ1 5により集光されて半導体ウエハ16に照射される。

【0105】次に半導体ウエハ16に対する2回目の露 光では、半導体ウエハ16の表面上の凹凸の高低差が形 成されているので、この高低差に応じて、例えば2つの 波長設定値入20、入21及びその間隔が決定される。

【0106】すなわち、露光制御装置50は、2回目の 露光に対する2つの波長λ20、λ21の設定値及びその間 隔を、狭帯域エキシマレーザ発振装置20の制御装置3 3に送る。

【0107】この制御装置33は、モニタ波長とレーザ 波長設定値入20との差を求め、この波長差を無くす駆動 制御信号をステッピングモータ27に送る。これにより 40 エタロン25に入射するレーザ光の角度が変化し、レー ザ共振器中のレーザ光の波長が変化する。この波長変化 によりモニタ波長がレーザ波長設定値入20と一致する と、狭帯域エキシマレーザ発振装置20からその波長入 20の狭帯域レーザ光が出力される。

【0108】しかして、この狭帯域レーザ光が、レチク ル14を通過して半導体ウエハ16に照射される。続い て制御装置33は、モニタ波長がレーザ波長設定値入21 と一致するようにエタロン25に入射するレーザ光の角 度を調整する。この調整によりモニタ波長がレーザ波長 【0100】又、3つの波長の場合、同図(c) に示すよ 50 設定値  $\lambda$  21と一致すると、狭帯域エキシマレーザ発振装

置20からその波長入21の狭帯域レーザ光が出力され、 この狭帯域レーザ光が、レチクル14を通過して半導体 ウエハ16に照射される。

【0109】以上により2回目の露光が終了する。これ 以降、2回目、3回目、…の露光では、半導体ウエハ1 6の表面上の凹凸の高低差に応じて、例えば2つの波長 入20、入21、又は3つの波長入22、入23、入24の設定値 及びその間隔が決定される。

【0110】このように上記第3実施例においては、半導体ウエハ16に対する露光回数に応じた狭帯域レーザ 10 光の波長帯域の数及びその間隔を設定するようにしたので、半導体ウエハ16上の平坦度に応じて焦点深度DO Fを変化させることができ、半導体ウエハ16の位置を光軸方向に数μm程度移動及びアライメントする必要がなくなり、スループットの低下を抑えることができる。(4)次に本発明の第4実施例について説明する。

【0111】図17は狭帯域レーザ発振装置の構成図である。レーザ共振器を形成する各レーザミラー60、61の間には、レーザチャンバ62が配置されている。このレーザチャンバ62内には、レーザ媒質が封入される20と共に各放電電極63、64が対向配置されている。又、レーザチャンバ62におけるレーザ共振器の光軸方向には、各窓65、66が形成されている。

【0112】レーザ共振器レーザミラー60とレーザチャンバ62との間には、2つのエタロン67、68が配置されている。このうち第1段目のエタロン67はレーザ共振器による得られる広帯域のレーザ光をその10分の1程度までに狭帯域化する機能を有し、第2段目のエタロン41は2つの波長入30、入31を得る機能を有している。

【0113】これらエタロン67、68は、それぞれ回転ステージ69、70に設けられ、各エタロン駆動部71、72によりレーザ共振器光軸に対してその配置位置が変化するものとなっている。

【0114】一方、ビームスプリッタ73がレーザ光の出力光路上に配置され、狭帯域レーザ光の一部を分岐し、これをミラー74、レンズ75、モニタ用エタロン76、結像レンズ77を通してラインセンサ78に結像する光学系が形成されている。又、この光学系には、参照光源79からの参照光がミラー74を通して入射され\*40

 $r = (D \lambda 30 - D \lambda 31) / (D \lambda 30 + D \lambda 31)$ 

を用いて算出する。なお、 $D\lambda30$ は波長 $\lambda30$ の光量、 $D\lambda31$ は波長 $\lambda31$ の光量である。続いて制御部 80 は、ステップ# 2においてパランス調整判断値 r1、r2を決定する。

【0120】次に制御部80は、図21に示す波長制御流れ図に従い、ステップ#10においてラインセンサ78の出力信号を取り込み、次のステップ#11において図18(c)に示す干渉縞のピークp1、p2を求めてそれぞれ波長に変換する。

\* ている。

【0115】制御部80は、狭帯域レーザ光を波長入30、入31に制御する機能を有するもので、具体的に次の各機能を有している。狭帯域レーザ光に含まれる各波長入30、入31の各光量パランス変化を検出して各エタロン67、68のうちパランス調整用のエタロン67のレーザ共振器光軸に対する配置位置を調整する光量調整手段、狭帯域レーザ光に含まれる各波長入30、入31のうちいずれか一方の波長が設定内であるかを検出して波長調整用のエタロン68のレーザ共振器光軸に対する配置位置を調整する波長調整手段である。

【0116】次に上記の如く構成された装置における波長制御動作について説明する。各放電電極63、64間で放電が発生すると、この放電励起によりレーザ共振器レーザミラー60、61間にレーザ共振が起こる。このレーザ光は、図18(a)に示すように広帯域であり、これが第1段目のエタロン67を透過することにより同図(b)に示すよう狭帯域化され、さらに第2段目のエタロン68を透過することにより同図(c)に示すように2つの波長入30、入31に狭帯域化される。この狭帯域化により2つの波長入30、入31の狭帯域レーザ光が出力される。

【0117】この狭帯域レーザ光の一部はビームスプリッタ73により分岐し、これがミラー74、レンズ75、モニタ用エタロン76、結像レンズ77を通してラインセンサ78に結像する。これと共に参照光源79の参照光が、ミラー74が入射してレンズ75、モニタ用エタロン76、結像レンズ77を通してラインセンサ78に結像する。これによりラインセンサ78上には干渉縞が生じる。図19はかかる干渉縞に対応したモニタ出力波形を示している。

【0118】レーザ共振器の調整後、参照光源79の参照光を用いて較正を行い、狭帯域レーザ光の発振波長入30、入31と参照光との較正用パラメータを決定し、一定時間毎に環境変化に応じた補正を行う。以下、この補正について説明する。

【0119】先ず、制御部80は、図20の光量パランス量算出流れ図に従い、ステップ#1において2つの波長入30、入31間の光量(強度)バランスrを次式

λ 31) ... (3)

【0121】次にステップ#12において

 $(D\lambda 30 - D\lambda 31) / (D\lambda 30 + D\lambda 31) \ge r 1$ 

であるかを判断し、この条件を満足すれば、制御部80は、光量パランスが取れていないとして次のステップ#13で光量パランス調整用のエタロン67のエタロン駆動用パラメータを算出し、次にステップ#14においてこのパラメータに従ってエタロン駆動部71を駆動して回転ステージ69を回転させる。

0 【0122】この回転によりエタロン67は、レーザ共

振器光軸に対して配置位置が変化し、エタロン67への レーザ光の入射角度が変化する。このエタロン67の配 置位置調整により2つの波長入30、入31の光量パランス が調整される。

【0123】次に制御部80は、ステップ#15において2つの波長入30、入31のうち一方の波長、例えば波長入30が設定内にあるかを判断する。すなわち、

#### | λ30−λ| **≥**ε

を判断する。なお、他方の波長入31については、レーザ 共振器内のエタロン67、68の特性により決定される 10 ので、制御のために確認の必要はない。

【0124】この判断の結果、上記条件を満足すれば、制御部80は、波長入30が設定外であるとして次のステップ#16で波長調整用のエタロン68のエタロン駆動用パラメータを算出し、次にステップ#17においてこのパラメータに従ってエタロン駆動部72を駆動して回転ステージ70を回転させる。

【0125】この回転によりエタロン68は、レーザ共振器光軸に対して配置位置が変化し、エタロン68へのレーザ光の入射角度が変化する。このエタロン68の配 20 置位置調整により2つの波長 30、 31の波長が設定内に入る。

【0126】次に制御部80は、再び光量バランスの調整を行なう。すなわち、制御部80は、ステップ#18において

(D入30-D入31) / (D入30+D入31) ≥ r 2 であるかを判断し、この条件を満足すれば、光量パランスが取れていないとして次のステップ#19で光量パランス調整用のエタロン67のエタロン駆動用パラメータを算出し、次にステップ#20においてこのパラメータ 30 に従ってエタロン駆動部71を駆動して回転ステージ69を回転させる。

【0127】なお、大幅な光量バランスのくずれがある場合、光量パランス調整の前に波長の調整を行なうと、図19に示すように2つの波長入30、入31の干渉縞データが得られなくなる可能性がある。

【0128】このように上記第4実施例においては、狭 帯域レーザ光の2つの波長入30、入31の各光量パランス 変化を検出して調整し、次に一方の波長入30が設定内で あるかを検出して波長調整するようにしたので、2つの 40 波長入30、入31を有する狭帯域レーザ光の波長を精度高 く安定に保持し制御できる。

【0129】従って、このように安定に制御された2つの波長λ30、λ31を有する狭帯域レーザ光をレーザ露光装置に適用すれば、被処理体としての例えば半導体ウエハにおける焦点深度を向上させることができ、実用性が高い。

【0130】なお、上記第4実施例は次のように変形してもよい。例えば、エタロンを複数配置して複数の波長を含む狭帯域レーザ光を出力する装置の波長制御にも適 50

用できる。

[0131]

【発明の効果】以上詳記したように本発明によれば、レーザ露光において焦点深度を向上するための狭帯域レーザ光を出力できる狭帯域レーザ発振方法及びその装置を提供できる。

20

【0132】又、本発明によれば、レーザ露光において 焦点深度を向上できるレーザ露光装置を提供できる。 又、本発明によれば、被処理体上の平坦度に応じて焦点 深度を変化させることができるレーザ露光装置を提供で きる。

【0133】又、本発明によれば、レーザ露光において 焦点深度を向上するために2つ以上の波長帯域を有する 狭帯域レーザ光を出力するにあたって、その発振波長及 び光量パランスを常に安定に保つことができる狭帯域レ ーザ発振装置を提供できる。

## 【図面の簡単な説明】

- 【図1】本発明に係わるレーザ露光装置の第1実施例を 示す構成図。
- 「図2」同装置に適用される狭帯域レーザ発振装置の構成図。
  - 【図3】エタロンの配置位置をステップ状に変化したときの波長シフト量を示す図。
  - 【図4】エタロンの配置位置を連続的に変化したときの 波長シフト量を示す図。
  - 【図5】1回の露光における狭帯域レーザ光の波長変化を示す図。
  - 【図6】半導体ウエハ上における狭帯域レーザ光の各波 長の焦点面位置を示す図。
- 80 【図7】各波長の焦点深度を示す図。
  - 【図8】狭帯域レーザ光の連続的な波長変化の一例を示す図。
  - 【図9】狭帯域レーザ光の連続的な波長変化の一例を示す図。
  - 【図10】狭帯域レーザ光の連続的な波長変化の一例を 示す図。
  - 【図11】本発明に係わるレーザ露光装置の第2実施例 に適用される狭帯域レーザ発振装置の構成図。
  - 【図12】同装置の発振波長を示す図。
  - 【図13】半導体ウエハ上における狭帯域レーザ光の各 波長の焦点面位置を示す図。
  - 【図14】本発明に係わるレーザ露光装置の第3実施例を示す構成図。
  - 【図15】半導体ウエハ表面の高低差に応じた波長の数 及びその間隔を示す図。
  - 【図16】1回の露光における狭帯域レーザ光の波長変化を示す図。
  - 【図17】本発明に係わる狭帯域レーザ発振装置の第4 実施例を示す構成図。
  - 【図18】同装置の発振波長を示す図。

【図19】同装置で波長調整を先に行なった場合の例を 示す図。

【図20】光量パランス調整判断値を求める流れ図。

【図21】波長制御動作の流れ図。

【図22】従来装置の構成図。

【図23】同装置の発振波長を示す図。

【図24】解像度と焦点深度との関係を示す図。

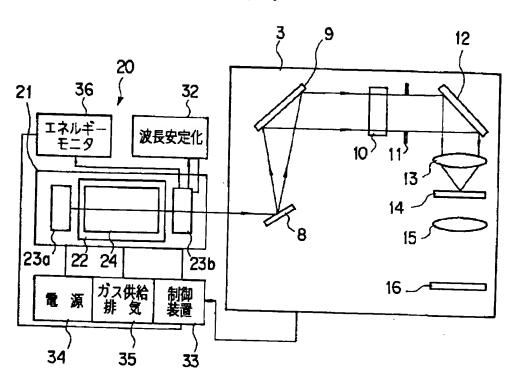
【図25】半導体ウエハにおける多層配線を示す図。

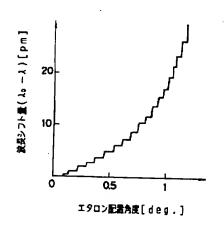
【符号の説明】

3…投影露光装置、8…反射鏡、9…走査ミラー、10 10 ンセンサ、79…参照光源、80…制御部。 …複眼レンズ、12…コールドミラー、13…コンデン

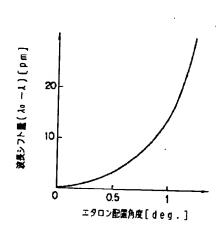
サレンズ、14…レチクル、15…投影レンズ、16… 半導体ウエハ、20…狭帯域エキシマレーザ発振装置、23a,23b…レーザ共振器ミラー、25…エタロン、26…回転ステージ、27…ステッピングモータ、32…波長安定化装置、33…制御装置、40,41…エタロン、42,43…回転ステージ、44,45…ステッピングモータ、50…露光制御装置、60,61…レーザミラー、67,68…エタロン、69,70…回転ステージ、71,72…エタロン駆動部、78…ラインセンサ、79…参照光質、80…付銀四

[図1]



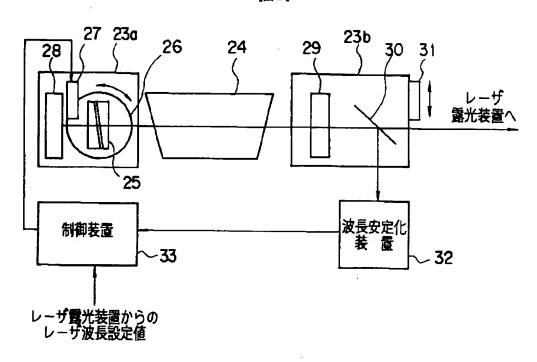


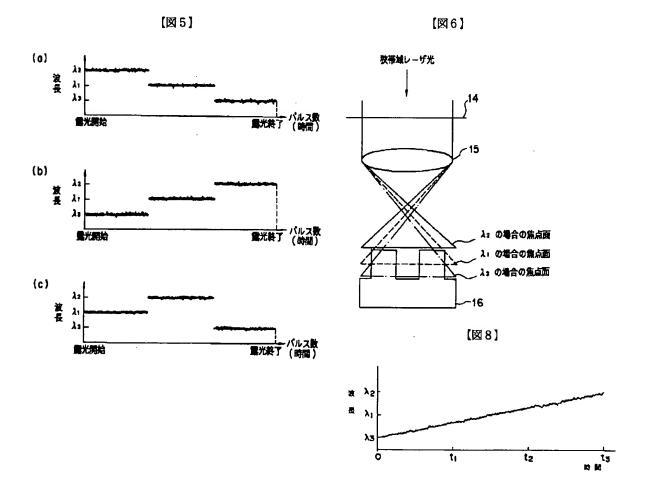
[図3]

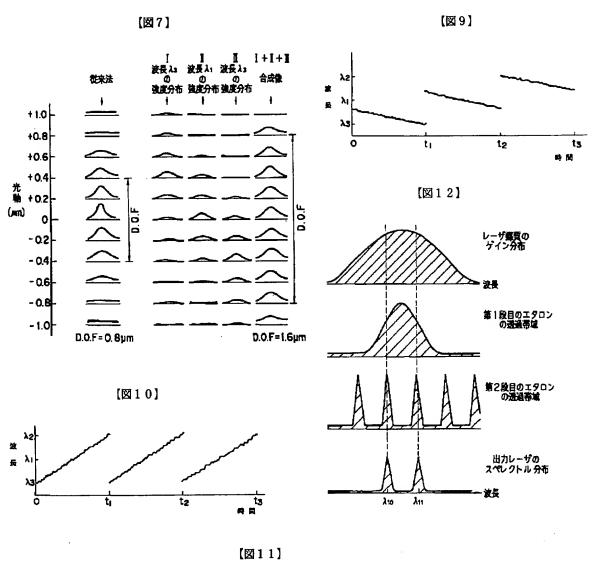


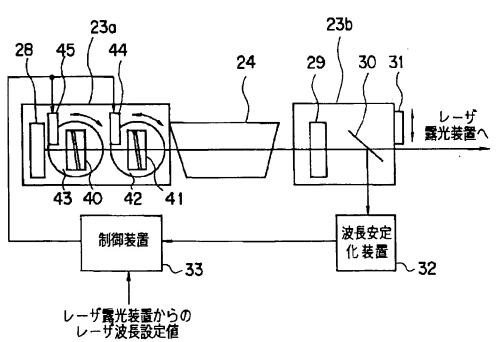
【図4】

[図2]









狭帯域レーザ光 λω , λιι

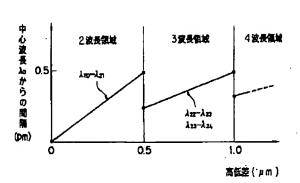
14

15

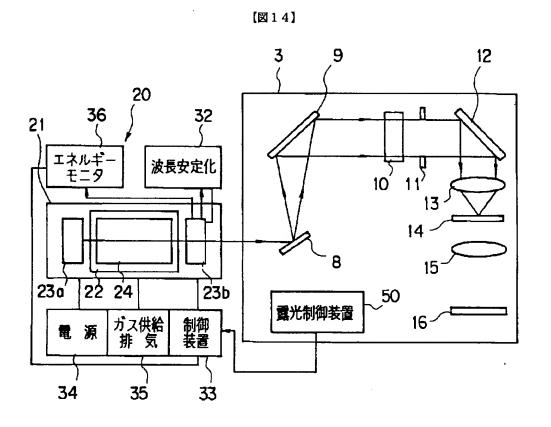
λιι の波長帯域の集点面

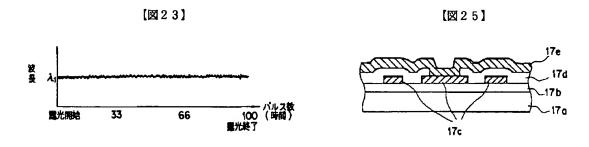
λω の波長帯域の集点面

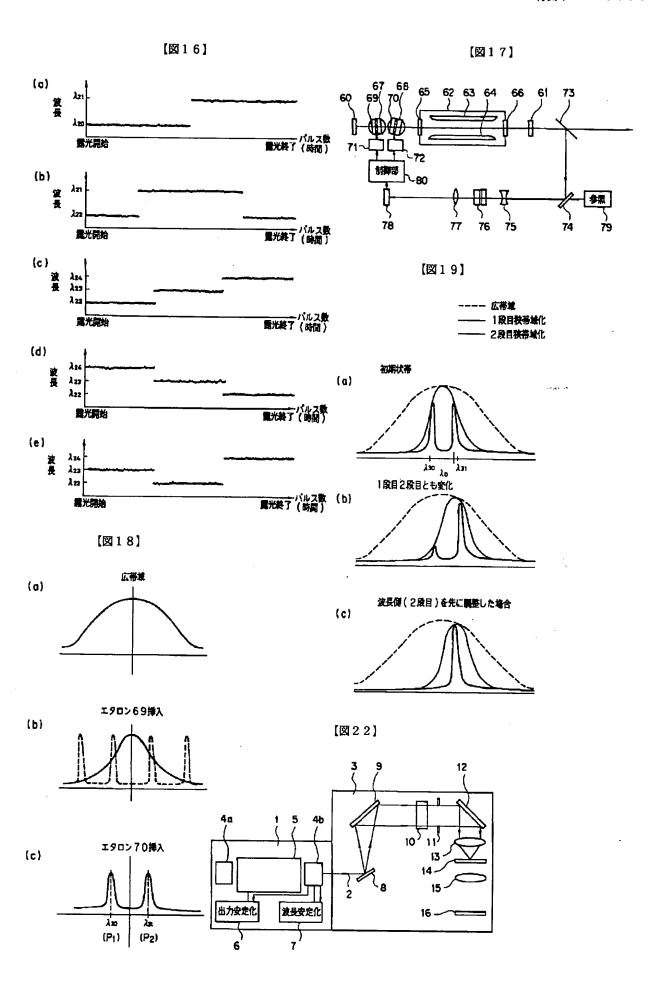
【図13】

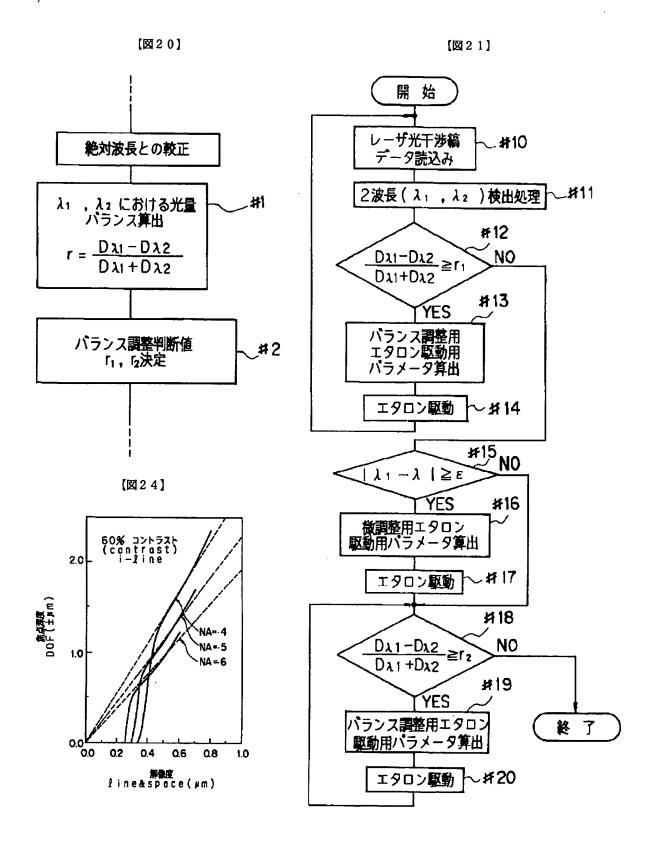


【図15】









	,			
	^			
				c